

STARS-Me2 2020年度 ISS放出予定

Space Tethered Autonomous Robotic Satellite-Mini elevator 2

メインミッション：テザー上移動ロボットのデモンストレーション



ミッション概要

- ーSTARS-Me(てんりゅう)の再実験
- ーコンベックステザー伸展
- ーロボットのテザー上移動

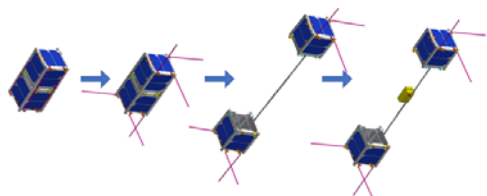
1U CubeSat で実施

運用シーケンス

- (1) ISS放出
- (2) 姿勢制御
- (3) テザー展開
- (4) テザー上ロボット移動

Mission image

Launch configuration > Antenna deployment *automatically*
By ground commanding > Tether extension > Climber translation



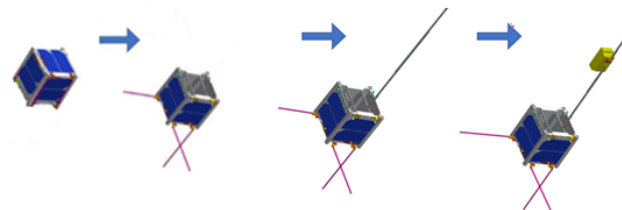
Climber translation detail



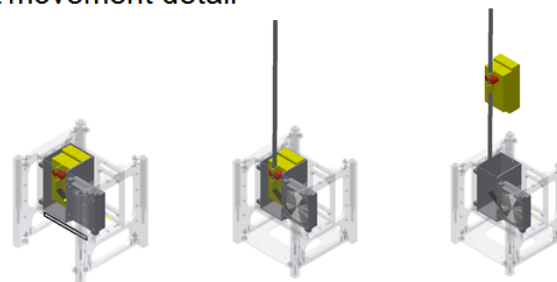
STARS-Me (てんりゅう)

STARS-Me2

Launch configuration > Antenna deployment *automatically*
By ground commanding > Tether extension > Robot movement



Robot movement detail



- ・自取り棒のようなイメージ(大きさ逆配置だが)
- ・STARS-MeのCV機ベース
- ・Stars-AOの画像伝送技術を利用

開発体制

- 構造担当
 - 石敏鐵工株式会社
- 電気系担当
 - STARSプロジェクト・アマチュアメンバー
- 地域企業
 - これまでにご支援頂いた企業に、開発段階に応じて依頼(既に技術を持っている)
 - 新しい技術支援、新しい企業からの支援、
浜松商工会議所、産学連携コーディネータなどの協力を得て開拓していきたい。

SATRS-Me2 のエクストラミッション

- 民間企業の宇宙ビジネス参入
 - － 構造系企業の石敏鐵工株式会社が参画
 - 静岡大学で蓄積してきた技術で企業の民間技術を実証、超小型衛星ビジネスへと展開
- 超小型衛星の科学教育利用
 - － 衛星搭載メッセージを公募
 - 静岡大学では超小型衛星を軸として、中高生による観測提案、電波受信、望遠鏡による衛星観測、などの教室を開催してきている。